

ANTIDRONES Y ROBÓTICA · PATRULLA AUTÓNOMA

D-DOG

L2 Capa · Observación y patrulla

Un robot cuadrúpedo de patrulla que lleva cámaras diurnas y nocturnas a los puntos ciegos a ras de suelo e informa a su sala de control.



VENTAJAS CLAVE

- 01 Cubre los puntos ciegos**
Lleva una cámara al terreno que una cámara fija no puede ver.
- 02 Patrulla de día y de noche**
Rondas autónomas con evitación de obstáculos y funcionamiento silencioso.
- 03 Parte del sistema**
La capa terrestre de D-Fence SPECTRA, que informa a su sala de control.

CÓMO FUNCIONA

- 01 Cartografiar**
El robot cartografía el lugar con SLAM y LiDAR.
- 02 Patrullar**
Recorre su ronda de forma autónoma y esquiva obstáculos.
- 03 Observar**
La carga útil de cámaras transmite video de día y de noche.
- 04 Informar**
Los operadores siguen la imagen y toman el control remoto cuando es necesario.

ESPECIFICACIONES

Plataforma	Robot cuadrúpedo de patrulla
Navegación	Autónoma, SLAM + LiDAR, evitación de obstáculos
Alcance operativo	Hasta 10 km
Interfaz de carga útil	Hasta 15 kg
Cargas útiles	Modulares: cámaras (incl. PTZ biespectral), sensores, antenas
Conciencia situacional	360°, día y noche; cámaras térmicas
Control	Control remoto completo; integración con sistemas de control

TEXTO PARA PLIEGO

1. GENERALIDADES

El sistema será D-DOG de D-FENCE Electronic Fencing and Security Systems Ltd. (gestión de calidad certificada ISO 9001:2015), o un equivalente aprobado que cumpla todos los requisitos de esta sección.

2. FUNCIÓN

Un robot cuadrúpedo de patrulla que lleva cámaras diurnas y nocturnas a los puntos ciegos a ras de suelo e informa a su sala de control.

3. EL SISTEMA DEBERÁ OFRECER

- **Navegación autónoma:** SLAM + LiDAR.
- **Evitación de obstáculos:** Sensores avanzados detectan los obstáculos y los rodean.
- **Conciencia de 360°:** De día y de noche, con cargas útiles de cámaras térmicas.
- **Bajo nivel de ruido:** Funcionamiento silencioso para patrullas discretas.
- **Cargas útiles modulares:** Cámaras, sensores y módulos de comunicación.
- **Todo terreno:** Robusto y construido para durar.
- **Control remoto:** Control remoto completo e integración con sistemas de control.

4. REQUISITOS TÉCNICOS

- **Plataforma:** Robot cuadrúpedo de patrulla
- **Navegación:** Autónoma, SLAM + LiDAR, evitación de obstáculos
- **Alcance operativo:** Hasta 10 km
- **Interfaz de carga útil:** Hasta 15 kg
- **Cargas útiles:** Modulares: cámaras (incl. PTZ biespectral), sensores, antenas
- **Conciencia situacional:** 360°, día y noche; cámaras térmicas
- **Control:** Control remoto completo; integración con sistemas de control

5. SECUENCIA DE DETECCIÓN

1. **Cartografiar:** El robot cartografía el lugar con SLAM y LiDAR.
2. **Patrullar:** Recorre su ronda de forma autónoma y esquivo obstáculos.
3. **Observar:** La carga útil de cámaras transmite video de día y de noche.
4. **Informar:** Los operadores siguen la imagen y toman el control remoto cuando es necesario.

6. DOCUMENTACIÓN A PRESENTAR

Antes de la instalación, el contratista presentará para su aprobación la ficha técnica del fabricante, las instrucciones de instalación y el plano de zonas.