

SYSTEMY ANTYDRONOWE I ROBOTYKA · AUTONOMICZNY PATROL

D-DOG

L2 Warstwa · Obserwacja i patrol

Czworonożny robot patrolowy, który wnosi kamery dzień i noc w martwe pola na poziomie gruntu i raportuje do Państwa centrum nadzoru.



KLUCZOWE KORZYŚCI

- 01 Obejmuje martwe pola**
Dostarcza kamerę w miejsca niewidoczne dla kamery stacjonarnej.
- 02 Patrol w dzień i w nocy**
Autonomiczne obchody z omijaniem przeszkód i cichą pracą.
- 03 Element systemu**
Warstwa naziemna D-Fence SPECTRA, raportująca do Państwa centrum nadzoru.

JAK TO DZIAŁA

- 01 Mapowanie**
Robot mapuje obiekt z wykorzystaniem SLAM i LiDAR.
- 02 Patrol**
Autonomicznie wykonuje obchód i omija przeszkody.
- 03 Obserwacja**
Moduł kamerowy przesyła obraz wideo w dzień i w nocy.
- 04 Raportowanie**
Operatorzy śledzą obraz i w razie potrzeby przejmują zdalne sterowanie.

SPECYFIKACJA

Platforma	Czworonożny robot patrolowy
Nawigacja	Autonomiczna, SLAM + LiDAR, omijanie przeszkód
Zasięg operacyjny	Do 10 km
Interfejs ładunku użytkownego	Do 15 kg
Ładunki użyteczne	Modułowe: kamery (w tym dwuspektralna PTZ), czujniki, anteny
Świadomość sytuacyjna	360°, w dzień i w nocy; kamery termowizyjne
Sterowanie	Pełne zdalne sterowanie; integracja z systemami sterowania

ZAPISY DO SPECYFIKACJI PRZETARGOWEJ

1. WYMAGANIA OGÓLNE

Należy zastosować system D-DOG produkcji D-FENCE Electronic Fencing and Security Systems Ltd. (certyfikowany system zarządzania jakością zgodny z ISO 9001:2015) lub zatwierdzony system równoważny, spełniający wszystkie wymagania niniejszej sekcji.

2. FUNKCJONALNOŚĆ

Czworonożny robot patrolowy, który wnosi kamery dzienne i nocne w martwe pola na poziomie gruntu i raportuje do Państwa centrum nadzoru.

3. SYSTEM MUSI ZAPEWNIAC

- **Autonomiczna nawigacja:** SLAM + LiDAR.
- **Omijanie przeszkód:** Zaawansowane czujniki wykrywają przeszkody, a robot je omija.
- **Świadomość sytuacyjna 360°:** W dzień i w nocy, z modułami kamer termowizyjnych.
- **Niski poziom hałasu:** Cicha praca umożliwiająca dyskretne patrole.
- **Modułowe wyposażenie:** Kamery, czujniki i moduły komunikacyjne.
- **Praca w każdym terenie:** Wytrzymała konstrukcja przeznaczona do długotrwałej eksploatacji.
- **Zdalne sterowanie:** Pełne zdalne sterowanie i integracja z systemami sterowania.

4. WYMAGANIA TECHNICZNE

- **Platforma:** Czworonożny robot patrolowy
- **Nawigacja:** Autonomiczna, SLAM + LiDAR, omijanie przeszkód
- **Zasięg operacyjny:** Do 10 km
- **Interfejs ładunku użytecznego:** Do 15 kg
- **Ładunki użyteczne:** Modułowe: kamery (w tym dwuspektralna PTZ), czujniki, anteny
- **Świadomość sytuacyjna:** 360°, w dzień i w nocy; kamery termowizyjne
- **Sterowanie:** Pełne zdalne sterowanie; integracja z systemami sterowania

5. SEKWENCJA WYKRYWANIA

1. **Mapowanie:** Robot mapuje obiekt z wykorzystaniem SLAM i LiDAR.
2. **Patrol:** Autonomicznie wykonuje obchód i omija przeszkody.
3. **Obserwacja:** Moduł kamerowy przesyła obraz wideo w dzień i w nocy.
4. **Raportowanie:** Operatorzy śledzą obraz i w razie potrzeby przejmują zdalne sterowanie.

6. DOKUMENTY DO PRZEDŁOŻENIA

Przed montażem wykonawca przedłoży do zatwierdzenia kartę katalogową producenta, instrukcję montażu oraz plan podziału na strefy.